

О тензоре кривизны 3-мерных унимодулярных групп Ли, удовлетворяющих симметрическому уравнению Эйнштейна¹

Павлова А.А., Хромова О.П.
 Алтайский государственный университет, г. Барнаул
 anya.0596@mail.ru, khromova.olesya@gmail.com

Аннотация

В работе исследуется тензор кривизны 3-мерных унимодулярных групп Ли с полусимметрической связностью и левоинвариантной римановой метрикой, удовлетворяющей симметрическому уравнению Эйнштейна.

Ключевые слова: полусимметрические связности, метрики Эйнштейна, унимодулярные группы Ли, левоинвариантные римановы метрики.

1. Общие сведения

Пусть (M, g) — риманово многообразии. Определим на данном многообразии метрическую связность ∇ с помощью формулы

$$\nabla_X Y = \nabla_X^g Y + g(X, Y)V - g(V, Y)X, \quad (1)$$

где V — некоторое фиксированное векторное поле, X и Y — произвольные векторные поля, ∇^g — связность Леви-Чивиты. Связность ∇ является одной из трех основных связностей, описанных Э. Картаном в [1], и называется полусимметрической связностью или связностью с векторным кручением (с точностью до направления) [2, 3].

Тензор кривизны и тензор Риччи риманова многообразия (M, g) относительно полусимметрической связности задаются соответственно равенствами

$$R(X, Y)Z = \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_X \nabla_Y Z + \nabla_{[X, Y]} Z,$$

$$r(X, Y) = \text{tr}(U \rightarrow R(X, U)Y).$$

Отметим, что тензор кривизны полусимметрической связности обладает следующими симметриями

$$R(X, Y)Z = -R(Y, X)Z;$$

$$R(X, Y, Z, T) = -R(X, Y, T, Z).$$

и тензор Риччи полусимметрической связности, вообще говоря, не является симметрическим.

¹Работа выполнена при поддержке РНФ (проект № 22-21-00111), а также в рамках реализации Программы поддержки научно-педагогических работников ФГБОУ ВО «Алтайский государственный университет», проект «Символьные вычисления на многообразиях с метрикой».

Назовем многообразие (M, g) эйнштейновым, если тензор r_{ij} удовлетворяет одному из следующих уравнений [4, 5]:

$$\begin{array}{ll} \text{Type } \mathcal{A} & r_{ij} = \Lambda g_{ij}; \\ \text{Type } \mathcal{B} & r_{ij} = \Lambda(x)g_{ij}; \\ \text{Type } \mathcal{C} & r_{(ij)} = \Lambda g_{ij}; \\ \text{Type } \mathcal{D} & r_{(ij)} = \Lambda(x)g_{ij}, \end{array}$$

где $r_{(ij)}$ — симметрическая часть тензора Риччи, Λ — константа, $\Lambda(x)$ — функция на многообразии.

Рассмотрим уравнение типа \mathcal{C} , которое назовем симметрическим уравнением Эйнштейна.

2. Тензор кривизны

Пусть $M = G$ — группа с левоинвариантной римановой метрикой Ли; LG — алгебра Ли группы Ли G . Зафиксируем базис $\{e_1, \dots, e_n\}$ в алгебре LG и положим

$$[e_i, e_j] = c_{ij}^k e_k,$$

где c_{ij}^k — структурные константы алгебры Ли.

Известно, что символы Кристоффеля связности Леви-Чивиты ∇^g выражаются через структурные константы и компоненты метрического тензора

$$(\Gamma^g)_{ij}^k = \frac{1}{2} g^{ks} (c_{ijs} - c_{jsi} + c_{sij})$$

Пусть $V \in LG$, тогда компоненты полусимметрической связности ∇ (1) задаются равенством

$$\Gamma_{ij}^k = (\Gamma^g)_{ij}^k + g_{ij} V^k - V^s g_{sj} \delta_i^k$$

Компоненты тензора кривизны и тензора Риччи можно вычислить с помощью соответствующих формул

$$\begin{aligned} R_{ijks} &= (\Gamma_{ij}^l \Gamma_{jl}^p - \Gamma_{jk}^l \Gamma_{il}^p + c_{ij}^l \Gamma_{lk}^p) g_{ps}, \\ r_{ij} &= R_{ijks} g^{js} \end{aligned}$$

Рассмотрим трехмерный случай. Переобозначим структурные константы алгебры Ли в соответствии со следующей теоремой.

Теорема 1. [6] Пусть G — трехмерная унимодулярная группа Ли с левоинвариантной римановой метрикой. Тогда в алгебре Ли \mathcal{U} группы G существует ортонормированный базис $\{e_1, e_2, e_3\}$ такой, что

$$[e_1, e_2] = \lambda_3 e_3, \quad [e_3, e_1] = \lambda_2 e_2, \quad [e_2, e_3] = \lambda_1 e_1.$$

Тогда справедлива

Теорема 2. [7] Пусть (G, g, ∇) — трехмерная унимодулярная группа Ли с левоинвариантной римановой метрикой g и полусимметрической связностью ∇ , удовлетворяющая уравнению

$$r_{ij} + r_{ji} = \Lambda g_{ij}. \quad (2)$$

Тогда алгебра Ли изоморфна $so(3)$ или $e(2)$, а структурные константы ее алгебры Ли и координаты векторного поля V входят в следующий список:

1. $\lambda_1 = \lambda_2 = \frac{\lambda_3^2 + v_3^2}{\lambda_3}$, $\lambda_3 \in \mathbb{R}^+ \setminus \{0\}$, $V = \{0, 0, v_3\}$, $\Lambda = \lambda_3^2$.
2. $\lambda_1 = \frac{1}{2}(\lambda_3 \pm \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_1^2})$, $\lambda_2 = \lambda_3 \in \mathbb{R}^+$, $V = \{v_1, 0, 0\}$, $v_1^2 \leq \frac{\lambda_3^2}{4}$, $\Lambda = \lambda_1\lambda_3 - v_1^2$.
3. $\lambda_1 = \lambda_3 \in \mathbb{R}^+$, $\lambda_2 = \frac{1}{2}(\lambda_3 \pm \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_2^2})$, $V = \{0, v_2, 0\}$, $v_2^2 \leq \frac{\lambda_3^2}{4}$, $\Lambda = \lambda_2\lambda_3 - v_2^2$.

Пусть мы находимся в условиях данной теоремы.

Случай 1. $\lambda_1 = \lambda_2 = \frac{\lambda_3^2 + v_3^2}{\lambda_3}$, $\lambda_3 \in \mathbb{R}^+ \setminus \{0\}$, $V = \{0, 0, v_3\}$, $\Lambda = \lambda_3^2$. Используя математическую модель, описанную выше, вычислим тензор кривизны для данного случая. Получим следующие существенные компоненты

$$\begin{aligned} R_{1212} &= R_{1313} = R_{2323} = \frac{1}{4}\lambda_3^2; \\ R_{3231} &= -R_{3132} = \frac{1}{2}v_3\lambda_3. \end{aligned}$$

Поскольку в рассматриваемом случае $\lambda_3 \neq 0$, то тензор кривизны нетривиален.

Случай 2. $\lambda_1 = \frac{1}{2}\left(\lambda_3 \pm \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_1^2}\right)$, $\lambda_2 = \lambda_3 \in \mathbb{R}^+$, $V = \{v_1, 0, 0\}$, $v_1^2 \leq \frac{\lambda_3^2}{4}$, $\Lambda = \lambda_1\lambda_3 - v_1^2$.

Действуя аналогично случаю 1, вычислим тензор кривизны для данного случая. Приведем существенные компоненты

$$\begin{aligned} R_{1212} &= R_{1313} = \frac{1}{16}\left(\pm\lambda_3 + \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_1^2}\right)^2; \\ R_{3121} &= R_{1231} = \frac{1}{4}v_1\left(\lambda_3 \pm \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_1^2}\right); \\ R_{2323} &= \frac{1}{8}\lambda_3^2 \pm \frac{1}{8}\lambda_3\sqrt{\lambda_3^2 - 4v_1^2} - \frac{1}{4}v_1^2. \end{aligned}$$

Заметим, что тензор кривизны тривиален, только при равенстве нулю координаты v_1 векторного поля V . Это равносильно тому, что полусимметрическая связность вырождается в связность Леви-Чивиты.

Случай 3. $\lambda_1 = \lambda_3 \in \mathbb{R}^+$, $\lambda_2 = \frac{1}{2}(\lambda_3 \pm \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_2^2})$, $V = \{0, v_2, 0\}$, $v_2^2 < \frac{\lambda_3^2}{4}$, $\Lambda = \lambda_2\lambda_3 - v_2^2$. Используя математическую модель, описанную выше, вычислим тензор кривизны для данного случая. Получим следующие существенные компоненты

$$\begin{aligned} R_{1212} &= R_{2323} = \frac{1}{16}\left(\pm\lambda_3 + \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_2^2}\right)^2; \\ R_{3221} &= R_{1232} = \frac{1}{4}v_2\left(\lambda_3 \pm \sqrt{\lambda_3^2 - 4v_2^2}\right); \\ R_{1313} &= \frac{1}{8}\lambda_3^2 \pm \frac{1}{8}\lambda_3\sqrt{\lambda_3^2 - 4v_2^2} - \frac{1}{4}v_2^2. \end{aligned}$$

Нетрудно проверить, что тензор кривизны тривиален, только при $v_2 = 0$ векторного поля V . Это равносильно тому, что полусимметрическая связность вырождается в связность Леви-Чивиты.

Таким образом, справедлива

Теорема 3. *На трехмерных унимодулярных группах Ли с нетривиальной полусимметрической связностью, удовлетворяющей уравнению Эйнштейна типа С, тензор кривизны не тривиален.*

Заметим, что для метрик Эйнштейна типа А выполняется

Теорема 4. *[8, 9] Если для трехмерного (псевдо)риманова локально однородного пространства с полусимметрической метрической связностью выполняется уравнение Эйнштейна, то либо векторное поле V тривиально, либо тензор кривизны равен нулю.*

3. Заключение

В данной работе исследовался тензор кривизны 3-мерных унимодулярных групп Ли с полусимметрической связностью и левоинвариантной римановой метрикой, удовлетворяющей симметрическому уравнению Эйнштейна (уравнению Эйнштейна типа С). Доказано, что среди указанных метрик существуют такие, что тензор кривизны нетривиален, и полусимметрическая связность отлична от связности Леви-Чивиты.

Список литературы

1. Cartan E. Sur les variétés à connexion affine et la théorie de la relativité généralisée (deuxième partie) // Ann. Ecole Norm. Sup. — 1925. — Vol. 42. — P. 17–88.
2. Yano K. On semi-symmetric metric connection // Revue Roumaine de Math. Pure et Appliquées. — 1970. — Vol. 15. — P. 1579–1586.
3. Agricola I., Kraus M. Manifolds with vectorial torsion // Differential Geometry and its Applications. — 2016. — Vol. 46. — P. 130–147.
4. Klemm D.S., Ravera L. Einstein manifolds with torsion and nonmetricity // Phys. Rev. D. — 2020. — Vol. 101(4).
5. Maralbhavi Y.B., Muniraja G. Semi-Symmetric Metric Connections, Einstein Manifolds and Projective Curvature Tensor // Int. J. Contemp. Math. Sciences. — 2010. — Vol. 5(20). — P. 991–999.
6. Milnor J. Curvatures of left invariant metrics on Lie groups // Adv. Math. — 1976. — Vol. 21. — P. 293–329.
7. Павлова А.А., Хромова О.П. О симметрическом уравнении Эйнштейна трехмерных групп Ли с левоинвариантной римановой метрикой и полусимметрической связностью. — (в печати).
8. Klepikov P., Rodionov E., Khromova O. Einstein equation on 3-dimensional locally symmetric (pseudo)Riemannian manifolds with vectorial torsion // Mathematical notes of NEFU. — 2020. — Vol. 26(4). — P. 25–36.
9. Клепиков П.Н., Родионов Е.Д., Хромова О.П. Уравнение Эйнштейна на трехмерных локально симметрических (псевдо)римановых многообразиях с векторным кручением // Математические заметки СВФУ. — 2019. — Т. 26, № 4. — С. 25–36.